

->TYM005-丰田-私板-14 款~18 款霸道

威驰协议盒 [Hiworld 威驰协议盒](#) 2019-10-21 10:04

适用车型：14 款~18 款霸道

Hiworld® Technology Co. Ltd

2

1. 原车配置表：

2018 款丰田霸道配置表:

车型	方 控	后 视	雷 达	GPS	空 调 控 制	是 否 上 车	备 注
3.5L 自动 SX	有	无	无	无	手动		
3.5L 自动 TX	有	无	无	无	自动		
3.5L 自动 TX-L	有	无	前/后	无	自动		
3.5L 自动 TX-L NAVI	有	后	前/后	有	自动		
3.5L 自动 VX	有	360 全景	前/后	无	自动		
3.5L 自动 VX NAVI	有	360 全景	前/后	有	自动		
3.5L 自动 TX-L 后挂备胎	有	无	前/后	无	自动	是	
3.5L 自动 TX-L NAVI 后挂备胎	有	后	前/后	有	自动		
3.5L 自动 VX 后挂备胎	有	360 全景	前/后	无	自动		
3.5L 自动 VX NAVI 后挂备胎	有	360 全景	前/后	有	自动		

注：原车全系带 AUX+USB 接口

2. 原车改装方案

TY06 系列 CANbox 解码器所适用的车型包括：**2014 款 Prado（新款）&2018 款霸道。**

*具体车型请与最近的尚摄科技销售人员联系，可参考我公司提供的丰田系列车型与软件匹配表。

将原车 CD 主机和中控屏拆除，原位置安装改装后的 DVD+GPS 一体机。
TY06 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车音响尾线端的具体定义可参考本技术规范后续章节。

3. 功能描述

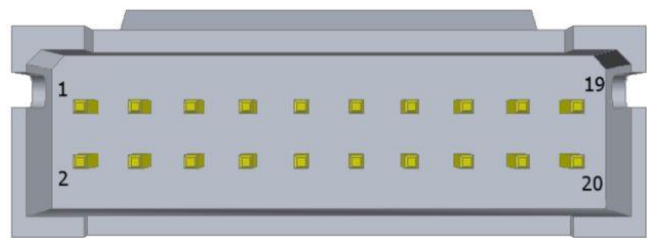
针对不同车型，CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色部分在该产品中不可用。

功能		原车信号		信号	改装主机		备注
名称	描述	信号端子	总线	传递方向	电平信号	UART*	
ACC	点火信号	●	-	→	●	-	
ILL	灯光控制	●	-	→	●	●	
REV	倒档位	●	-	→	●	-	
PARK	驻车手刹	●	-	→	●	●	
SWC	方向盘控制	●	-	→	-	●	支持方向盘按键控制音响
DOOR	车门状态	-	●		-	●	支持原车车门状态显示
HVAC	空调显示	-	-	→	-	-	
FUEL	油耗信息	-	●	→	-	●	支持原车油耗信息显示
SET	车辆设置	-	●	←	-	●	支持原车的泊车辅助设置
RADAR	雷达信息	-	●	→	-	●	支持原车雷达信息显示
AMP	功放控制	-	●	←	-	●	

*：UART 波特率为 38400bps。

4. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图：



该 20pin 对应接口功能如下表所示，灰色部分在该款产品中不可用：

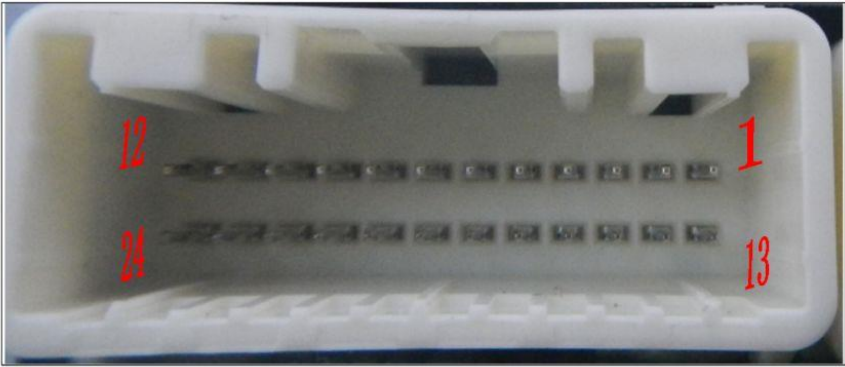
PIN	定义	输入 输出	描述	工作电压	负载电流
1	BATT	I	电源正极	9V-16V	≤1.0A
2	GND	I	电源负极	GND	
3	CAMERA_6V	O	CAMERA 电源	6V	≤500mA
4					
5	ACC_IN	I	点火信号检测	9-12V	≤20mA
6					
7	CAN_L	I/O	CAN 总线负极	0-5V	≤20mA
8	CAN_H	I/O	CAN 总线正极	0-5V	≤20mA
9	IEBUS+	I/O	IEBUS 总线正极	0-5V	≤20mA
10	IEBUS-	I/O	IEBUS 总线负极	0-5V	≤20mA
11	PARK_OUT	O	驻车信号输出	0-12V	≤100mA
12	SWC2	I	方控输入 2	0-5V	≤20mA
13	UART_RX	I	串口通讯输入	0-5V	≤20mA
14	UART_TX	O	串口通讯输出	0-5V	≤20mA
15	RESET	I	外部复位输入	0-5V	≤20mA
16					
17	SWC1	I	方控输入 1	0-5V	≤20mA
18	REV_OUT	O	倒车信号输出	0-12V	≤0.5A
19	ILL_OUT	O	灯光信号输出	0-12V	≤100mA
20	SWC3	I	方控输入 3	0-5V	≤20mA

5. 原车端子定义及接线方法

5.1 原车尾线定义

Prado 原车 CD 音响的尾线端子如下图所示。PORTA 有两种端子。

PORTA（第一种端子）



PIN	定义	尾线颜色	描述	PIN	定义	尾线颜色	描述
PA1				PA13			
PA2				PA14			
PA3				PA15			
PA4				PA16			
PA5				PA17			
PA6				PA18			
PA7				PA19			
PA8				PA20			
PA9				PA21			
PA10				PA22			
PA11	CAM_B+	黑色	摄像头 6V 供电	PA23	CAM_GND	灰色	摄像头地
PA12	视频+	红色	视频信号	PA24	CAM_VID EO_GND	白色	视频地

注：18 款霸道为此端子。

或

PORTA（第二种端子）



PIN	定义	尾线颜色	描述	PIN	定义	尾线颜色	描述
PA1				PA9			
PA2				PA10			
PA3				PA11			
PA4				PA12			
PA5				PA13			
PA6				PA14			
PA7	CAM_B+	黑色	摄像头 6V 供电	PA15	CAM_GND	灰色	摄像头 地
PA8	视频+	红色	视频信号	PA16	CAM_VID EO_GND	白色	视频地

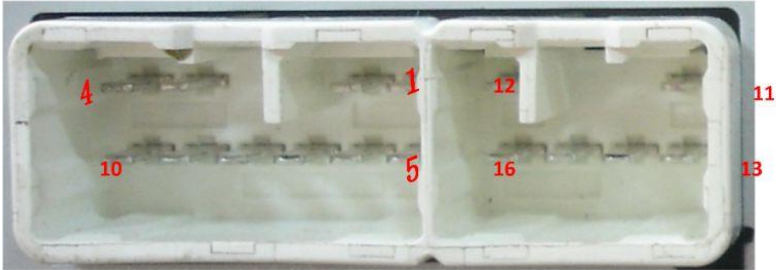
PORTB



PIN	定义	尾线颜色	描述	PIN	定义	尾线颜色	描述
PB1				PB15			
PB2	REV	红色	倒车信号	PB16			
PB3				PB17			
PB4				PB18			
PB5				PB19			
PB6				PB20			
PB7	IEBUS+	黑色	IEBUS+	PB21	SWC1	黄色	方控 1
PB8	IEBUS-	白色	IEBUS-	PB22	SWC2	灰色	方控 2
PB9	CAN_H	白色	CAN+	PB23	SWC-GND	白黑	方控地 接盒子地

PB10	CAN_L	粉红	CAN-	PB24			
PB11				PB25			
PB12				PB26	AUX R	白色	AUX_R
PB13				PB27	AUX-GND	红色	AUX 地线
PB14				PB28	AUX L	黑色	AUX_L

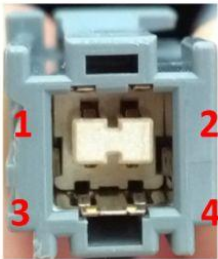
PORTC



PIN	定义	尾线颜色	描述	PIN	定义	尾线颜色	描述
PC1	FR+	黑色	右前输出正极	PC9			
PC2	FL+	粉红	左前输出正极	PC10	ILL	绿色	小灯信号
PC3	ACC	灰色	点火信号线	PC11			
PC4	BATT	红色	电源正极	PC12	R+	黑色	后音频正极
PC5	FR-	白色	右前输出负极	PC13			
PC6	FL-	紫色	左前输出负极	PC14			
PC7	GND	棕色	地线	PC15			
PC8				PC16	R-	黄色	后音频负极

注：音频尾线与 RAV4 接法相同，少一组音频线

原车 USB 端子：



PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
P1	GND	USB 地	P3	D+	数据正
P2	5V	USB 电源	P4	D-	数据负

原车收音天线：



收音天线（需供电）

详细接线请参考下节接线方法。

5.2 接线方法

下表为 TY06 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表，灰色部分在该款产品中不可用。与本解码器无关的信号未标注在下表中。

解码器 20 Pin 端子		原车尾线端子			改装音响主机端子	备注
PIN	定义	接原车端子 A	接原车端子 B	接原车端子 C		
1	BATT			PC4	BATT	12V
2	GND	PA23(第一种端子)或 PA15(第二种端子)	PB23	PC7	GND	
3	CAMERA_6V	PA11 或 PA7 根据原车尾线座区分，无摄像头不接该座子				
4						
5	ACC_IN			PC3	ACC_IN	
6						
7	CAN_L		PB10			
8	CAN_H		PB9			
9	IEBUS+		PB7			
10	IEBUS-		PB8			
11	PARK_OUT		-		PARK_IN	
12	SWC2		PB22			
13	UART_RX		-		UART_TX	
14	UART_TX		-		UART_RX	
15						
16						
17	SWC1		PB21			
18	REV_OUT		-		REV_IN	
19	ILL_OUT		-		ILL_IN	
20	SWC3		-			预留