

->NSM007-日产-私板-18 款奇骏(台湾版)

威驰协议盒[Hiworld 威驰协议盒](#)2019-10-23 15:10

适用车型：18 款奇骏(台湾版)

深圳市海沃德科技有限公司

Hiworld® Technology Co. Ltd

1. 原车改装方案

本线材资料适用的车型包括：**18 款日产奇骏(台湾版)**。

*具体车型请与最近的海沃德科技销售人员联系，可参考我公司提供的日产系列车型与软件匹配表。

将原车 CD 主机拆除，原位置安装改装后的 DVD+GPS 主机。改装时需要订做一条转接尾线，通过该转接线束分别连接改装音响主机端，NS03 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车音响尾线端。尾线的具体定义可参考本技术规范后续章节。

2. 功能描述

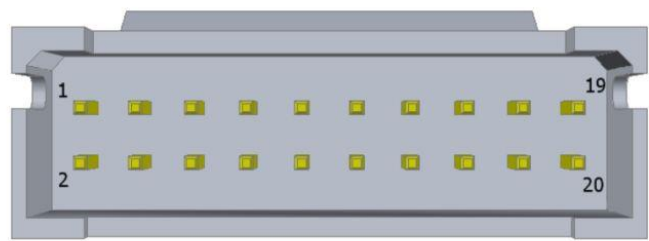
针对不同车型，CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色部分在该产品中不可用。

功能		原车信号		信号	改装主机		备注
名称	描述	信号端子	总线	传递方向	电平信号	UART*	
SWC	方向盘控制	-	●	→	-	●	支持方向盘按键控制音响
360	全景控制	-	●	↔	-	●	支持原车 360 全景控制
SWA	轨迹	-	●	→	-	●	支持原车轨迹

*：UART 波特率为 38400bps。

3. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图：



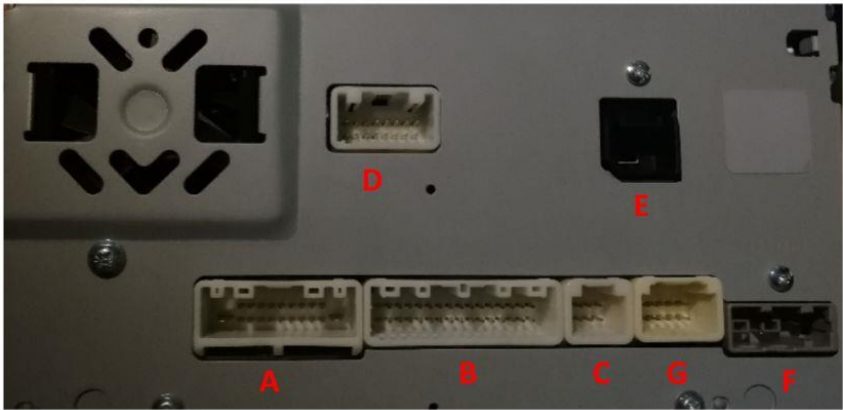
该 20pin 对应接口功能如下表所示，灰色部分在该款产品中不可用：

PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	BATT	I	电源正极	9V-16V	≤1.0A
2	GND	I	电源负极	GND	
3	CAMERA-6V	O	输出 6V	6V	≤300mA
4					
5	ACC_IN	I	点火信号检测	9-12V	≤100mA
6					
7					
8					
9	CAN_H	I/O	CAN 总线正极	0-5V	≤20mA
10	CAN_L	I/O	CAN 总线负极	0-5V	≤20mA
11					
12	REV_IN	I	倒车信号输入	0-12V	≤20mA
13	UART_RX	I	串口通讯输入	0-5V	≤20mA
14	UART_TX	O	串口通讯输出	0-5V	≤20mA
15					
16					
17					
18	REV_OUT	O	倒车信号输出	0-12V	≤0.5A
19					

4. 原车端子定义及接线方法

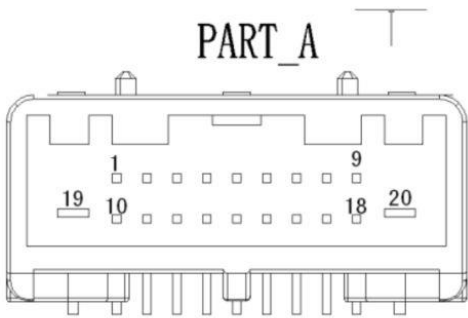
4.1 原车尾线定义

原车主机背面端子图：



说明:A 为电源喇叭端子；B 为总线端子；C 为全景端子；D、G 端子无作用；E 为 USB 端子；F 为收音天线端子。

PARTA 定义如下(做相同端子)：

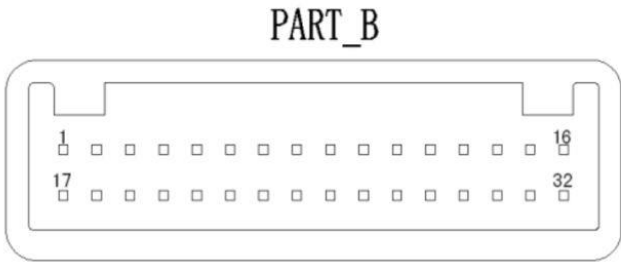


Part A

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PA1			PA10		
PA2	LF+	左前喇叭正	PA11	RF+	右前喇叭正
PA3	LF-	左前喇叭负	PA12	RF-	右前喇叭负
PA4	LR+	左后喇叭正	PA13	RR+	右后喇叭正
PA5	LR-	左后喇叭负	PA14	RR-	右后喇叭负
PA6			PA15		
PA7	ACC	点火信号	PA16		
PA8			PA17		
PA9	ILL	小灯信号	PA18		
PA19	BATT	电源	PA20	GND	地

注：ILL 接改装主机小灯检测。

PARTB 定义如下(做相同端子):

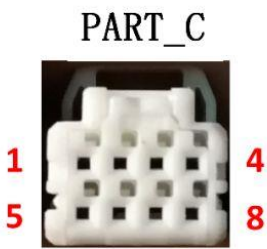


Part B

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PB1	CAN1_H	CAN1 总线正极	PB17	CAN1_L	CAN1 总线负极

PB2	CAN2_H	CAN2 总线正极	PB18	CAN2_L	CAN2 总线负极
PB3	CAN3_H	CAN3 总线正极	PB19	CAN3_L	CAN3 总线负极
PB4	CAN4_H	CAN4 总线正极	PB20	CAN4_L	CAN4 总线负极
PB5-14			PB21-30		
PB15	REV	倒车信号	PB31		
PB16			PB32		

PARTC 定义如下(做对插端子):



Part C

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PC1			PC5		
PC2			PC6		
PC3			PC7		
PC4	AVM+	视频信号正	PC8	AVM-	视频信号负

注：AVM 视频制式为模拟信号 PAL 格式。AVM 做莲花头和改装主机视频输入对接。

原车收音天线端子和 USB 端子:



收音天线端子

USB 端子

详细接线请参考下节接线方法。

4.2 接线方法

下表为 NS03 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表，灰色部分在该款产品中不可用。与本解码器无关的信号未标注在下表中。

解码器 20 Pin 端子		原车尾线端子	改装音响 主机端子	备注
PIN	定义	原车接主机端子		
1	BATT	PA19	BATT	12V
2	GND	PA20	GND	接电源地线
3	CAMERA-6V			预留
4				
5	ACC_IN	PA7	ACC_IN	接原车 ACC 线
6				
7				
8				
9	CAN_H	PB1、PB2、PB3、PB4		CAN 总线
10	CAN_L	PB17、PB18、PB19、PB20		CAN 总线
11				
12	REV_IN	PB15		原车倒车信号
13	UART_RX	-	UART_TX	串口输出
14	UART_TX	-	UART_RX	串口输入
15				
16				
17				
18	REV_OUT		REV_IN	主机倒车检测
19				
20				

注：原车小灯信号自行接改装主机。