

->HYX008-现代起亚-公板-16 款起亚 K5

威驰协议盒[Hiworld 威驰协议盒](#)2019-10-26 10:05

适用车型：16 款起亚 K5

Hiworld® Technology Co. Ltd

2

1. 原车改装方案

KA01 系列 XP2 CANbox 解码器所适用的车型包括：起亚 16 款 K5.

*具体车型请与最近的尚摄科技销售人员联系，可参考我公司提供的起亚系列车型与软件匹配表。

将原车 CD 主机和中控屏拆除，原位置安装改装后的 DVD+GPS 主机。改装时需要订做一条转接尾线，通过该转接线束分别连接改装音响主机端，KA01 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车音响尾线端。尾线的具体定义可参考本技术规范后续章节。

2. 功能描述

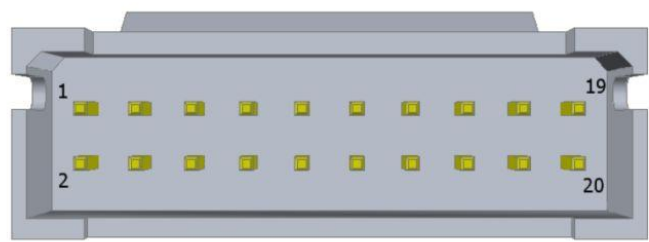
针对不同车型，CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色部分在该产品中不可用。

功能		原车信号		信号	改装主机		备注
名称	描述	信号端子	总线	传递方向	电平信号	UART*	
REV	倒档位	-	●	→	●	-	
HVAC	空调显示	-	●	→	-	●	支持自动空调状态在音响上的显示
RADR	雷达距离	-	●	→	-	●	支持泊车雷达信息在音响上的显示
DOOR	车门状态	-	●	→	-	●	
EPS	车轮转角	-	●	→	-	●	支持倒车轨迹计算所需信息

*：UART 波特率为 38400bps。

3. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图：



该 20pin 对应接口功能如下表所示，灰色部分在该款产品中不可用：

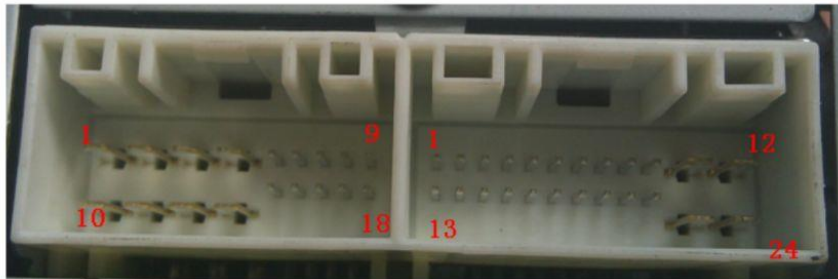
PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	GND	I	电源负极	GND	
2	BATT	I	电源正极	9V-16V	≤1.0A
3	CAN_H	I/O	CAN 总线正极	0-5V	≤20mA
4	CAN_L	I/O	CAN 总线负极	0-5V	≤20mA
5					
6	ACC_IN	I	点火信号检测	9-12V	≤5mA
7	PARK_OUT	O	驻车信号输出	0-12V	≤20mA
8	REV_OUT	O	倒车信号输出	0-12V	≤200mA
9					
10					
11					
12	CAM_PWR	O	后视供电	8V	≤200mA
13	UART_RX	I	串口通讯输入	0-5V	≤20mA
14	UART_TX	O	串口通讯输出	0-5V	≤20mA
15					
16					
17	SWC	I	方控检测	0-5V	≤20mA
18					
19					
20					

注：方控主机自学习时，协议盒 17 脚不接线。

4. 原车端子定义及接线方法

4.1 原车尾线定义

原车 CD 音响的尾线端子 1、2 如下图所示。



尾线端子 1(PortA)

尾线端子 2(Port B)

尾线端子 1(PortA):

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PA1	LR+	左后喇叭正	PA10	LR-	左后喇叭负
PA2	LF+	左前喇叭正	PA11	LF-	左前喇叭负
PA3	RF+	右前喇叭正	PA12	RF-	右前喇叭负
PA4	RR+	右后喇叭正	PA13	RR-	右后喇叭负
PA5			PA14		
PA6			PA15		
PA7			PA16		
PA8	ILL+	灯光信号	PA17	ILL-	灯光信号负极
PA9			PA18	P.ANT	收音天线电源

尾线端子 2(PortB):

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PB1	CAN_H	CAN 高	PB13	CAN_L	CAN 低
PB2			PB14		
PB3			PB15		
PB4	SWC+	方控线	PB16		
PB5			PB17	SWC-	方控地
PB6			PB18	ACC	点火信号
PB7			PB19		
PB8	AUX_R	右声道	PB20	AUX_DET	AUX 检测
PB9	AUX_GND	地	PB21	AUX_L	左声道
PB10			PB22		
PB11	B+	主机电源正	PB23		
PB12	B+	主机电源正	PB24	GND	主机电源地

原车 USB 线端子如下图所示。



原车面板端子(PortC)

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PC1	Vbus	Vbus	PC3	D+	D+
PC2	D-	D-	PC4	GND	GND

原车后视线端子（PORTD）如下图所示：



PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PD1			PD 13	CAM_PWR	后视供电
PD 2			PD 14	CAM_SIG	后视信号
PD 3			PD 15		
PD 4			PD 16	CAM_GND	后视信号地
PD 5			PD 17	PWR_GND	后视电源地
PD 6			PD 18		
PD 7			PD 19		
PD 8			PD 20		
PD 9			PD 21		
PD10			PD 22		
PD11			PD 23		
PD12			PD 24		

4.2 接线方法

下表为 KA01 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表，灰色部分在该款产品中不可用。与本解码器无关的信号未标注在下表中。

解码器 20 Pin 端子		原车尾线端子		改装音响 主机端子	备注
PIN	定义	原车接主机端 子 B	原车接主机端子 D		
1	GND	PB24, PB17	PD16 , PD17	GND	
2	BATT	PB12		BATT	12V
3	CAN_H	PB1			
4	CAN_L	PB13			
5					
6	ACC_IN	PB18		ACC_IN	
7	PARK_OUT			PARK_IN	
8	REV_OUT			REV_IN	
9					
10					
11					
12	CAM_PWR		PD13		
13	UART_RX	-		UART_TX	主机串口发
14	UART_TX	-		UART_RX	主机串口收
15					
16					
17	SWC	PB4			
18					
19					
20					

原车有灯光和后视视频线，请直接连接到主机输入。

方控由主机自学习时，协议盒 PIN17 脚不接线。