->HYX003-现代-公板-现代 13-15 款 IX45 (高配) XP1

威驰协议盒Hiworld 威驰协议盒2021-07-05 17:46

Hiworld® Technology Co. Ltd

2

1. 原车配置表:

2015 款北京现代 IX45(胜达)配置表:

车型	方控	后视	雷达	GPS	空调 控制	是否 上车	备注
2.4L 手动两驱舒适型	有	无	后	无	手动		
2.4L 自动两驱舒适型	有	无	后	无	手动		
2.4L 自动两驱智能型	有	后	后	有	自动	是	带功放
2.4L 自动四驱智能型	有	后	后	有	自动		带功放
2.0T 自动两驱舒适型	有	无	后	无	手动		
2.0T 自动两驱智能型	有	后	后	有	自动		带功放
2.0T 自动四驱智能型	有	后	后	有	自动		带功放
2.0T 自动四驱智能型 7座	有	后	后	有	自动		带功放
2.0T 自动四驱顶级型 7座	有	后	前/后	有	自动		带功放

注: 原车部分车型带数字功放。

14 款 IX45 胜达(进口)高配四驱 3.0L 带功放车型已上车。



2. 原车改装方案

本产品手册所适用的车型包括:现代系列-IX45 高配(带功放)、胜达高配(带功放)。

*具体车型请与最近的海沃德科技销售人员联系,可参考我公司提供的现代系列车型与软件匹配表。

将原车 CD 主机和中控屏拆除,原位置安装改装后的 DVD+GPS 主机。 改装时需要订做一条转接尾线,通过该转接线束分别连接改装音响主机端, HYXX 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车音响尾线端。尾线的具体定 义可参考本技术规范后续章节。

3. 功能描述

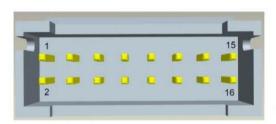
针对不同车型,CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器 对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色 部分在该产品中不可用。

						100	
	功能	原车	信号	信号	改	長主机	备注
名称	描述	信号端子	总线	传递 方向	电平信号	UART ¹	
SWC	方向盘控制	•		→	-	•	支持方向盘按键控制音响
AMP	功放控制	-		+	-	•	支持原车数字功放控制
HVAC	空调显示			→	-	•	支持空调信息在改装音响上显示

^{*:} UART 波特率为 38400bps。

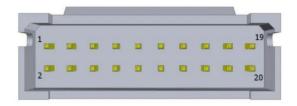
4. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 16pin 定义接口图:



PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	GND	1	电源负极	GND	
2	BATT		电源正极	9V-16V	≤1.0A
3	CAN_H	1/0	CAN 总线正极	0-5V	≤20mA
4	CAN_L	I/O	CAN 总线负极	0-5V	≤20mA
5	CAM_PWR	0	后视供电	6V	≤200mA
6	ACC_IN	į	点火信号检测	9-12V	≤20mA
7	PARK_OUT	0	手刹输出		
8	REV_OUT	0	倒车信号输出	0-12V	≤200mA
9	AMP_DET	_I	功放检测	0-12V	≤200mA
10	SWC		方控	0-5V	≤20mA
11					
12 13	UART RX		中口深川松)	0-5V	400 A
14	UART_RX		串口通讯输入	U-5V	≤20mA
15	REV_IN	1	倒车输入	0-12V	≤20mA
16	UART_TX	0	串口通讯输出	0-5V	≤20mA

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图:



PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	GND	1	电源负极	GND	1
2					
3			1	0	
4					
5					
6				-	
7			XI.		
8	ILL-	1	小灯负	0-12V	≤200mA
9					
10	ILL+	1	小灯正	0-12V	≤200mA
11					
12					
13	RCA_R	1	AUX 输入右声道	0-5V	≤20mA
14					
15	RCA_GND	1	AUX 输入地	0V	≤20mA
16					
17	RCA_L		AUX 输入左声道	0-5V	≤20mA
18					
19	SPDIF_TXP	0	数字音频正极	0-5V	≤20mA
20	SPDIF_TXN	0	数字音频负极	0-5V	≤20mA

5. 原车端子定义及接线方法

1 13

5.1 原车尾线定义

现代原车 CD 音响的尾线座子 A 如下图 (做相同座子):



12

24

尾线端子 A(PortA):

				V.			
PIN	定义	接线	描述	PIN	定义	接线	描述
PA1	CAN_H	接协议盒 16P_3 脚	CANIE	PA13	CAN_L	接协议盒 16P_4 脚	CAN 负极
PA2				PA14			
PA3				PA15	1 1		
PA4	SWC+	接协议盒 16P_10 脚	方控线	PA16			
PA5				PA17	SWC-	并接 PA24	方控地
PA6				PA18			
PA7	V_Cvbs	接莲花头公头	视频正极	PA19			
PA8	AUX_R	接莲花头公头	音频右	PB20	AUX_Det	引出预留	AUX 检测
PA9	AUX_SH	接莲花头公头	屏蔽地	PA21	AUX_L	接莲花头公头	音频左
PA10				PA22			
PA11	ACC	接改装主机 接协议盒 16P_6 脚	点火信号	PA23			
PA12	B+	接改装主机 接协议盒 16P_2 脚	电源	PA24	GND	接改装主机 接协议盒 16P_1 脚	地

注: AUX 线接莲花头用于接改装主机 AUX_IN, V_Cvbs 做黄色莲花头用于接改装主机 CVBS_IN。

现代原车 CD 音响的尾线座子 B 如下图 (做相同座子):



9

所有版权归深圳市海沃德科技有限公司所有. 严禁复制

-Hiworld Confidential-

尾线端子 2(PortB):

PIN	定义	接线	描述	PIN	定义	接线	描述
PB1				PB10			
PB2	B_CVBS+	接莲花头公头	后视信号	PB11	CAM_Pwr	接协议盒 16P_5 脚	后视供电
PB3	B_CVBS-	接莲花头公头	后视负	PB12			
PB4				PB13			
PB5	SPDIF_Sh	并接 PA24	数字音频地	PB14			
PB6	SPDIF-	接协议盒 20P_20 脚	数字音频负	PB15	SPDIF+	接协议盒 20P_19脚	数字音频正
PB7				PB16			
PB8	ILL	接改装主机 接协议盒 20P_10 脚	灯光供电	PB17	ILL_Pwm	接协议盒 20P_8 脚	小灯调光
PB9	REV	接协议盒 16P_15 脚	倒车信号	PB18	ANT_Pwr	接改装主机	天线供电

USB 端子:



PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
Pin1	USB_GND	USB 电源地 (黑)	Pin3	USB_D-	USB 数据- (白)
Pin2	USB_D+	USB 数据+ (绿)	Pin4	USB_5V	USB 电源(红)

原车导航天线及收音天线:



GPS 天线



收音天线

详细接线请参考下节接线方法。

所有版权归深圳市海沃德科技有限公司所有. 严禁复制

-Hiworld Confidential-

5.2 接线方法

HYXX 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表:

PIN 定义 端子A 端子B 主机端子 1 GND PA24、PA17 GND 地 2 BATT PA12 BATT 12V 3 CAN_H PA1 总线正机 4 CAN_L PA13 PB11 后视供用 5 CAM_PWR PB11 ACC_IN 点火信息 7 PARK_OUT PARK_IN 手刹信息 8 REV_OUT REV_IN 倒车信息 9 AMP_DET 3 出预整 10 SWC PA4 方控 11 12 13 UART_RX 14 15 REV_IN PB9 倒车检测	用牛口与名	器 16 Pin 端子	原车尾线	浅端子	改装音响	备注
2 BATT PA12 BATT 12V 3 CAN_H PA1 总线正规 4 CAN_L PA13 总线负权 5 CAM_PWR PB11 后视供 6 ACC_IN PA11 ACC_IN 点火信息 7 PARK_OUT PARK_IN 手刹信息 8 REV_OUT REV_IN 倒车信息 9 AMP_DET 引出预整 10 SWC PA4 方控 11 12 UART_TX 接主机发 13 UART_RX UART_TX 接主机发 14 PB9 倒车检测	PIN	定义	端子A	端子B	主机端子	田/工
3 CAN_H PA1 总线正规	1	GND	PA24、PA17		GND	地。
4 CAN_L PA13 总线负权		BATT	PA12		BATT	12V
5 CAM_PWR	3	CAN_H	PA1			总线正极
6 ACC_IN PA11 ACC_IN 点火信息	4	CAN_L	PA13			总线负极
7 PARK_OUT	5	CAM_PWR		PB11		后视供电
8 REV_OUT 9 AMP_DET 3 出预算 10 SWC PA4 方控 11 12 13 UART_RX 14 15 REV_IN PB9 倒车检测	6	ACC_IN	PA11		ACC_IN 🎻	点火信号
9 AMP_DET 3I出预算 10 SWC PA4 方控 11 12 13 UART_RX 14 15 REV_IN PB9 倒车检测	7	PARK_OUT			PARK_IN	手刹信号
10 SWC PA4 方控 11 12 13 UART_RX 接主机发 14 15 REV_IN PB9 倒车检测	8	REV_OUT			REV_IN	倒车信号
11	9	AMP_DET		*		引出预留
12 13 UART_RX 14 15 REV_IN PB9	10	SWC	PA4	X		方控
13 UART_RX 接主机发 14 15 REV_IN PB9 倒车检测						
14 15 REV_IN PB9 倒车检测		HART RY			HART TX	接 主 机 发 治
		OAITI_IX			OAKI_IX	19.11/6/22
16 UART_TX	15	REV_IN		PB9		倒车检测
10	16	UART_TX			UART_RX	接主机接收
		4	19			

下表为协议盒 20PIN 端子定义:

解码	器 20Pin 端子	原车	尾线端子	改装音响	Ø:÷
PIN	定义	端子A	端子 B	主机端子	备注
1	GND	PA24	PB5		地
2					
3					
4					
5					. ()
6					
7					X
8	ILL-		PB17		小灯调光
9					
10	ILL		PB8	ILL_IN	小灯检测
11				76	
12				. (
13	AU_R_IN			AUX_R 输出	莲花头公头
14					
15	AUD_GND		5	AUXGND 输出	莲花头公头
16					
17	AU_L_IN			AUX_L 输出	莲花头公头
18					
19	SPDIF-		PB6		数字音频负
20	SPDIF+		PB15		数字音频正

注:协议盒 13,15,17 脚做莲花头公头,安装时接改装主机 AUX_OUT 音频输出。