

->HMM002-海马-私板-14 海马 M3

威驰协议盒[Hiworld 威驰协议盒](#)2019-11-02 12:00

适用车型：14 海马 M3

深圳市尚摄科技有限公司

Hiworld® Technology Co. Ltd

1. 原车改装方案

HM01 系列 CANbox 解码器所适用的车型包括：海马 M3 车型。

*具体车型请与最近的尚摄科技销售人员联系，可参考我公司提供的 PSA 系列车型与软件匹配表。

将原车主机拆除，原车中控屏和面板拆除，原位置安装改装后的 DVD+GPS 主机。改装时需要订做一条转接尾线，通过该转接线束分别连接改装音响主机端，HM01 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车音响尾线端。尾线的具体定义可参考本技术规范后续章节。

2. 功能描述

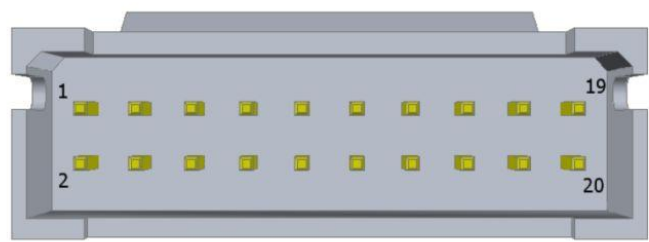
针对不同车型，CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色部分在该产品中不可用。

功能		原车信号		信号	改装主机		备注
名称	描述	信号端子	总线	传递方向	电平信号	UART*	
ACC	ACC 信号	●	-	→	●	-	
ILL	灯光控制	●	-	→	●	-	
REV	倒档位	●	-	→	●	-	
SWC	方向盘控制	●	-	→	-	●	支持方向盘按键控制音响
EXTMP	车外温度	-	●	→	-	●	支持车外温度显示
HVAC	空调信息	-	●	→	-	●	支持原车安全带报警信号

*：UART 波特率为 38400bps。

3. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图：



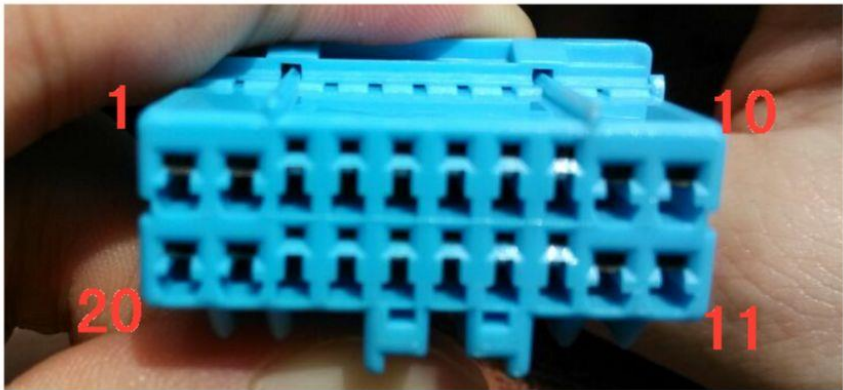
该 20pin 对应接口功能如下表所示，灰色部分在该款产品中不可用：

PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	GND	I	电源负极	GND	
2	BATT	I	电源正极	9V-16V	≤1.0A
3					
4					
5	ACC_IN	I	Acc 检测线	0-12V	≤20Ma
6					
7					
8					
9					
10					
11					
12					
13	UART_RX	I	串口通讯输入	0-5V	≤20mA
14	UART_TX	O	串口通讯输出	0-5V	≤20mA
15					
16					
17					
18	SWC	I	方向盘输入正极	0-5V	≤20mA
19					
20	LIN_IN	I	空调数据线	0-12V	≤20mA

4. 原车端子定义及接线方法

4.1 原车尾线定义

海马 M3 原车 CD 音响的背面端子如下图所示。



该端子具体引脚定义如下：

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PA1			PA11	BATT	电源正极 12V
PA2			PA12	ILL_OUT	灯光信号输出
PA3	LIN_OUT	空调数据输出	PA13	LF+	左前音频输出正极
PA4			PA14	RF+	右前音频输出正极
PA5	RR-	右后音频输出负极	PA15	LR+	左后音频输出正极
PA6	LR-	左后音频输出负极	PA16	RR+	右后音频输出正极
PA7	RF-	右前音频输出负极	PA17	SWC+	方控线
PA8	LF-	左前音频输出负极	PA18	SWC-	方控地
PA9	REV_OUT	倒车信号线	PA19	ACC_OUT	ACC 输出
PA10	GND	地线	PA20		

详细接线请参考下节接线方法。

4.2 接线方法

下表为 HM01 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表，灰色部分在该款产品中不可用。与本解码器无关的信号未标注在下表中。

解码器 20 Pin 端子		原车尾线端子	改装音响 主机端子	备注
PIN	定义	原车接主机端子		
1	GND	PA10 , PA18	GND	接电源地线
2	BATT	PA11	BATT	12V
3				
4				
5	ACC_IN	PA19	ACC_IN	
6				
7				
8				
9				
10				
11				
12				
13	UART_RX	-	UART_TX	接主机串口输出
14	UART_TX	-	UART-RX	接主机串口输入
15				
16				
17				
18	SWC	- PA17		方控线
19				
20	LIN_IN	- PA3		空调数据线