

->HDX028-本田-公板-2022 款凌派

威驰协议盒 [Hiworld 威驰协议盒](#) 2021-12-04 00:00

适用车型：22 款凌派

Hiworld® Technology Co. Ltd

2

1. 原车配置表：

2022 款广汽本田凌派配置表：

车型	方 控	后 视	雷 达	GPS	空 调 控 制	是 否 上 车	备 注
180Turbo CVT 舒适版	无	无	无	无	手动		
180Turbo CVT 豪华版	有	后	无	无	手动		
180Turbo CVT 智享版	有	后	无	有	手动		
180Turbo CVT 幻夜版	有	后/右	无	有	手动	是	支持
180Turbo CVT 旗舰版	有	后/右	后	有	自动		
1.5L 锐.舒适版(混动)	无	无	无	无	自动		
1.5L 锐.豪华版(混动)	有	后	无	无	自动		
1.5L 锐.智享版(混动)	有	后	无	有	自动		
1.5L 锐.幻夜版(混动)	有	后/右	无	有	自动		
1.5L 锐.旗舰版(混动)	有	后/右	后	有	自动		

注：原车全系不带 AUX 接口。

2. 原车改装方案

本接线说明所适用的车型为：2022 款凌派车型。

*具体车型请与最近的海沃德科技销售人员联系，可参考我公司提供的本田系列车型与软件匹配表。

将原车主机拆除，原位置安装改装后的 DVD+GPS 主机。改装时需要订做一条转接尾线，通过该转接线束分别连接改装音响主机端，HDF1 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车 CD 音响及多功能电脑显示屏尾线端。尾线的具体定义可参考本技术规范后续章节。

3. 功能描述

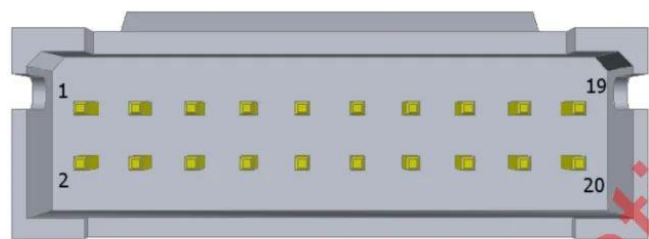
针对不同车型，CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色部分在该产品中不可用。

功能		原车信号		信号	改装主机		备注
名称	描述	信号端子	总线	传递方向	电平信号	UART ¹	
ILL	灯光控制	-	●	→	●	-	
REV	倒档位	-	●	→	●	-	
PARK	驻车手刹	-	●	→	●	-	
SWC	方向盘控制	●	-	→	-	●	支持方向盘按键控制音响
SET	车辆设置	-	●	↔	-	●	支持改装主机设置原车
LAN	仪表语言	-	●	↔	-	●	支持原车仪表语音中英文切换
TIME	时钟设置	-	-	↔	-	●	支持原车仪表时间同步改装主机
ECMP ³	电子指南针	-	●	←	-	●	支持原车仪表指南针功能
CAM	摄像头	●	-	→	-	●	支持原车后视右视切换

注 1: UART 波特率为 38400bps。

4. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图：



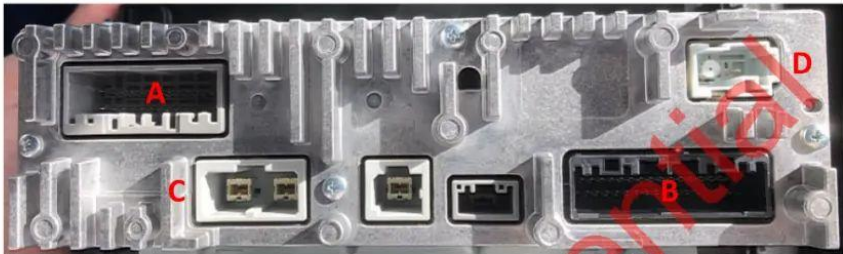
该 20pin 对应接口功能如下表所示，灰色部分在该款产品中不可用：

PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	GND	I	电源负极	GND	
2	BATT	I	电源正极	9V-16V	≤1.0A
3					
4					
5	ILL_OUT	O	灯光信号输出	0-12V	≤100mA
6					
7	PARK_OUT	O	手刹输出	0-12V	≤200mA
8	REV_OUT	O	倒车信号输出	0-12V	≤200mA
9	ACC_IN	I	点火信号检测	9-12V	
10					
11	CAN_H	I/O	CAN 总线正极	0-5V	≤20mA
12	CAN_L	I/O	CAN 总线负极	0-5V	≤20mA
13	UART_RX	I	串口通讯输入	0-5V	≤20mA
14	CAM_POW	O	摄像头驱动	8V	≤200mA
15					
16	UART_TX	O	串口通讯输出	0-5V	≤20mA
17	CAM_CTRL2	I	后视控制 2	0-5V	≤20mA
18	RCAM_DET	I	右侧视频检测	0-5V	≤20mA
19					
20	CAM_CTRL1	I	后视控制 1	0-5V	≤20mA

5. 原车端子定义及接线方法

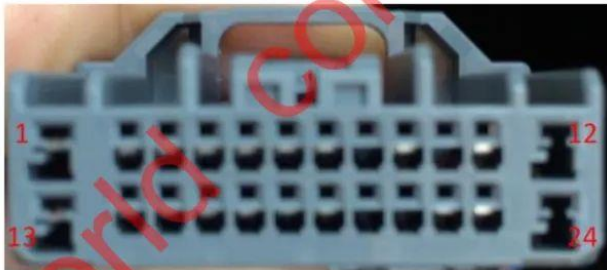
5.1 原车尾线定义

22 款凌派主机背面端子：



说明：A 为电源、喇叭、点火、总线信号端子；B 为后视右视端子；C 为 USB 端子；D 为收音天线。

原车 CD 音响背面 24PIN 的端子 PORT A，如下所示（做对插座子）：



PORTA:

PIN	定义	接线	描述	PIN	定义	接线	描述
PA1	GND	接改装主机 接协议盒 1 脚	地线	PA13	BATT	接改装主机 接协议盒 2 脚	电源正极
PA2	LR +	接改装主机	左后输出正	PA14	LF +	接改装主机	左前输出正
PA3	LR -	接改装主机	左后输出负	PA15	LF -	接改装主机	左前输出负
PA4	RR +	接改装主机	右后输出正	PA16	RF +	接改装主机	右前输出正
PA5	RR -	接改装主机	右后输出负	PA17	RF -	接改装主机	右前输出负
PA6				PA18			
PA7	0V	不接	信号	PA19	0V	不接	信号

PA8	0V	不接	信号	PB20			
PA9	10V	不接	信号	PA21	0V	不接	信号
PA10				PA22	ACC	接改装主机 接协议盒 9 脚	点火信号
PA11	CAN_H	接协议盒 11 脚	CAN 正极	PA23	CAN_L	接协议盒 12 脚	CAN 负极
PA12				PB24			

原车主机背面 32PIN 的双排接口端子 PORT B，如下所示（做对插座子）：

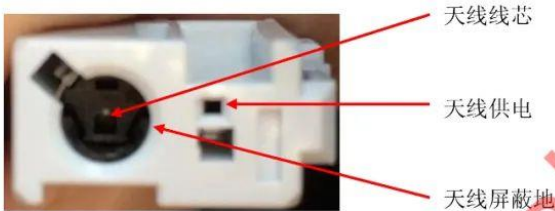


PORTB:

PIN	定义	接线	描述	PIN	定义	接线	描述
PB1				PB17			
PB2				PB18			
PB3				PB19			
PB4				PB20			
--				--			
PB8				PB24			
PB9				PB25	RCAM_DET	接协议盒 18 脚	右视检测
PB10	RCVBS-	接莲花头公头	右视负	PB26	RCAM_PWR	接协议盒 14 脚	右视供电
PB11	RCVBS+	接莲花头公头	右视正	PB27	RCAM_GND	并接 PA1	右视地
PB12				PB28	BCAM_PWR	接协议盒 14 脚	后视供电
PB13	BC_GND	并接 PA1	后视地	PB29	BCVBS-	接莲花头公头	后视视频负
PB14				PB30	BCVBS+	接莲花头公头	后视信号正
PB15				PB31	CAM_CTL1	接协议盒 20 脚	后视控制 1
PB16				PB32	CAM_CTL2	接协议盒 17 脚	后视控制 2

注：PB29、PB30 做莲花头公头，标签“后摄像头输入”；PB10,PB11 做莲花头公头，标签“右摄像头输入”。

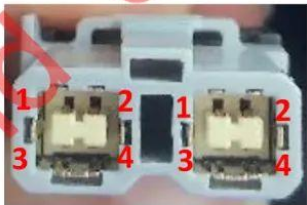
收音天线端子（做对插座子）：



原车收音天线端子



原车 TBOX 端子(不做线)



原车 USB 端子

（注此端子胶壳和 20 款理念及雅阁十高配不同）

USB 接口定义：

PIN	定义	接线	描述	PIN	定义	接线	描述
pin1	USB_GND	接改装主机	USB 地	Pin3	USB_D+	接改装主机	数据正极
Pin2	USB_5V	接改装主机	USB 电源	Pin4	USB_D-	接改装主机	数据负极

详细接线请参考下节接线方法。

5.2 接线方法

下表为 HDF1 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表，灰色部分在该款产品中不可用。与本解码器无关的信号，如音频输出等，未标注在下表中。

解码器端子		原车尾线端子		改装音响主机端子	备注
PIN	定义	端子 A	端子 B		
1	GND	PA1	PB13,PB27	GND	地线
2	BATT	PA13		BATT	12V
3					
4					
5	ILL_OUT			ILL_IN	小灯检测
6					
7	PARK_OUT			PARK_IN	手刹检测
8	REV_OUT			REV_IN	倒车检测
9	ACC_IN	PA22		ACC_IN	点火检测
10					
11	CAN_H	PA11		-	总线高
12	CAN_L	PA23		-	总线低
13	UART_RX			UART_TX	串口发
14	CAM_POW		PB26 , PB28		摄像供电
15					
16	UART_TX			UART_RX	串口收
17	CAM_CTRL2		PB32		后视控制
18	RCAM_DET		PB25		右视检测
19					
20	CAM_CTRL1		PB31	-	后视控制