

->HDM006-本田-私板-16 款&19 款凌派、19 享域
&18-19 奥德赛

威驰协议盒[Hiworld 威驰协议盒](#)2020-03-24 17:43

适用车型：16 款&19 款凌派、19 享域&18-19 奥德赛

1. 原车配置表：

2018 款广汽本田奥德赛配置表:

车型	方 控	后 视	雷 达	GPS	空调 控制	是否 上车	备注
2.4L 舒适版	有	后	前/后	无	自动		
2.4L 豪华版	有	后	前/后	无	自动		
2.4L 智享版	有	后/右	前/后	无	自动		
2.4L 尊享版	有	后/右	前/后	无	自动		
2.4L 至尊版	有	360/右	前/后	有	自动		
2.4L 智享福祉版	有	后/右	前/后	无	自动		
2.4L 至尊福祉版	有	360/右	前/后	有	自动		

注：原车全系不带 AUX 接口。

2019 款广汽本田奥德赛混动配置表:

车型	方 控	后 视	雷 达	GPS	空调 控制	是否 上车	备注
2.0L 锐.舒享版	无	无	无	无	自动		
2.0L 锐.畅享版	有	后	无	无	自动		
2.0L 锐.智享版	有	后	前/后	无	自动		
2.0L 锐.尊享版	有	后/右	前/后	无	自动		
2.0L 锐.至臻版	有	360/右	前/后	有	自动		
2.0L 锐.至尊版	有	360/右	前/后	有	自动		
2.0L 锐.尊享福祉版	有	后/右	前/后	无	自动		
2.0L 锐.至臻福祉版	有	360/右	前/后	有	自动		

注：原车全系不带 AUX 接口。舒享版无 USB 口。

2019 款本田享域配置表:

车型	方 控	后 视	雷 达	GPS	空调 控制	是否 上车	备注
180T URBO 手动舒适版	无	无	无	无	手动		
180T URBO CVT 畅享版	无	无	无	无	手动		
180T URBO CVT 乐享版	有	无	后	无	手动	是	
180T URBO CVT 耀享版	有	后/右	后	无	自动	是	

注：原车全系不带 AUX 接口。本手册仅支持标黄车型，其他车型参考本公司低配手册。

2. 原车改装方案

HDF1 系列 CANbox 解码器所适用的车型为：**16&19 款凌派&19 款享域顶配&18-19 奥德赛**车型。

*具体车型请与最近的海沃德科技销售人员联系，可参考我公司提供的本田系列车型与软件匹配表。

将原车 CD 主机拆除，原位置安装改装后的 DVD+GPS 主机。改装时需要订做一条转接尾线，通过该转接线束分别连接改装音响主机端，HDF1 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车 CD 音响及多功能电脑显示屏尾线端。尾线的具体定义可参考本技术规范后续章节。

3. 功能描述

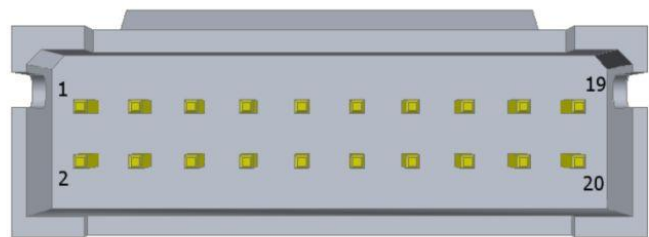
针对不同车型，CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色部分在该产品中不可用。

功能		原车信号		信号传递方向	改装主机		备注
名称	描述	信号端子	总线		电平信号	UART ¹	
ACC	点火信号	●	-	-	-	-	
ILL	灯光控制	-	●	→	●	-	
REV	倒档位	●	-	→	●	-	
PARK	驻车手刹	●	-	-	-	-	
SWC	方向盘控制	-	●	→	-	●	支持方向盘按键控制音响
BT ²	原车蓝牙	-	●	↔	-	●	支持原车蓝牙与音响通讯
IPOD	iPod/USB	-	●	↔	-	●	支持原车 USB/iPod 与音像通讯
TIME	时钟设置	-	-	↔	-	●	支持原车系统时钟的读取与设置
ECMP ³	电子指南针	-	●	←	-	●	支持原车屏指南针功能

注 1: UART 波特率为 38400bps。
2: 仅高配车型带蓝牙功能。

4. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图：



该 20pin 对应接口功能如下表所示，灰色部分在该款产品中不可用：

PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	BATT	I	电源正极	9V-16V	≤1.0A
2	GND	I	电源负极	GND	
3	CAM_POW	O	摄像头驱动	8V	≤200mA
4	SWC3	I	方向盘输入 3	0-5V	≤20mA
5	ACC_IN	I	点火信号检测	9-12V	
6	SWC1	I	方向盘输入 1	0-5V	≤20mA
7	CAM_CTRL1	I	后视控制 1	0-5V	≤20mA
8	SWC2	I	方向盘输入 2	0-5V	≤20mA
9	CAN_H	I/O	CAN 总线正极	0-5V	≤20mA
10	CAN_L	I/O	CAN 总线负极	0-5V	≤20mA
11	CAM_CTRL2	I	后视控制 2	0-5V	≤20mA
12	RCAM_DET	I	右侧视频检测	0-5V	≤20mA
13	UART_RX	I	串口通讯输入	0-5V	≤20mA
14	UART_TX	O	串口通讯输出	0-5V	≤20mA
15					
16					
17					
18	REV_OUT	O	倒车信号输出	0-12V	≤200mA
19	ILL_OUT	O	灯光信号输出	0-12V	≤100mA
20					

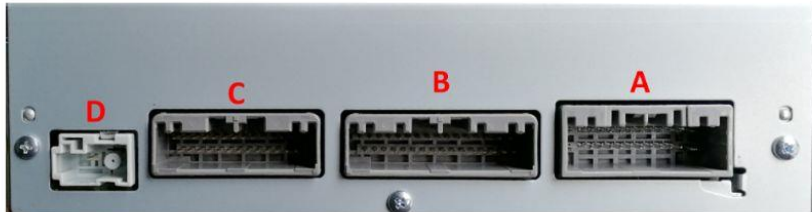
5. 原车端子定义及接线方法

5.1 原车尾线定义

19 款享域主机背面端子：

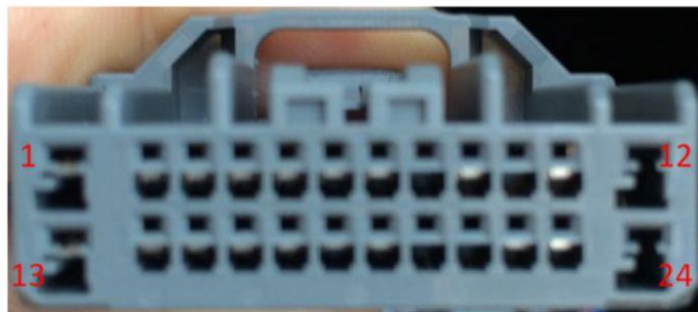


说明：原车 USB 等接口。



说明：A 为电源、喇叭、点火、总线信号端子；B 为后视端子；C 为右盲区摄像头端子；D 为收音天线。

原车 CD 音响背面有一个 24PIN 的端子 PORT A，如下所示：

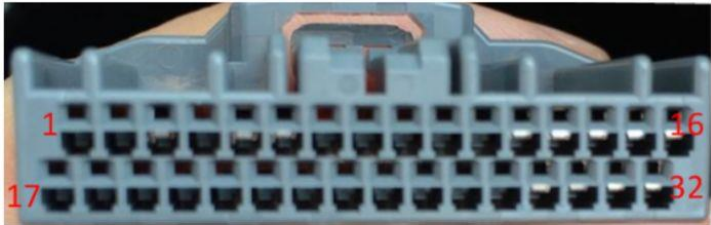


 注意：与插座图片方向成镜像关系

该端子主要负责供给原车音响的电源和音响的音频输出，具体引脚定义如下表所示，其中灰色部分在改装方案中不需要用到：

PIN	定义	尾线颜色	描述	PIN	定义	尾线颜色	描述
PA1	GND		地线	PA13	BATT		电源正极
PA2	LR +		左后输出正极	PA14	LF +		左前输出正极
PA3	LR -		左后输出负极	PA15	LF -		左前输出负极
PA4	RR +		右后输出正极	PA16	RF +		右前输出正极
PA5	RR -		右后输出负极	PA17	RF -		右前输出负极
PA6	SWC1		方控 1	PA18	SWC_GND		方控地
PA7	SWC3		方控 3	PA19	SWC2		方控 2
PA8				PB20			
PA9				PA21			
PA10				PA22	ACC		点火信号线
PA11	CAN_H		CAN 正极	PA23	CAN_L		CAN 负极
PA12				PB24			

原车主机背面，有一个 32PIN 的双排接口端子 PORT B，如下所示：



 注意：与插座图片方向成镜像关系

该端子具体引脚定义如下表所示：

PIN	定义	尾线颜色	描述	PIN	定义	尾线颜色	描述
PB1				PB17			
PB2				PB18			
PB3				PB19			

PB4-			--		
PB11			PB27		
PB12	P_GND	电源地	PB28		
PB13	SIG_GND	信号地	PB29	P_CAM	后视供电
PB14			PB30	CAM_SIG	后视信号
PB15			PB31	CAM_CTRL1	后视控制 1
PB16			PB32	CAM_CTRL2	后视控制 2

原车 CD 主机背后下排有一个 28PIN 座子 PORT C，如下图所示：



PIN	定义	尾线颜色	描述	PIN	定义	尾线颜色	描述
PC1				PC15			
PC2				PC16			
PC3				PC17			
PC4				--			
PC5				PC19			
PC6				PC20	RCAM_DET		右视检测
PC7				PC21			
PC8	SIG_GND		信号地	PC22	SIG_RCAM		右视信号
PC9	P_GND		电源地	PC23	P_RCAM		右视供电
PC10				PC24			
--				--			
PC14				PC28			



原车 HDMI 端子（凌派）



原车收音天线端子



原车 USB 端子

在使用 HDF1 系列产品前，需根据上述原车的端子定做一条转换尾线，其中两头分别连接在原车 CD 主机后的 PORT A、B、C 上，另外两头连接于主机及 CAN 之间，引出所需要的引线，最后两头分别连接改装音响端子插座，和 CANbox 解码器 20PIN 插座。

详细接线请参考下节接线方法。

5.2 接线方法

下表为 HDF1 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表，灰色部分在该款产品中不可用。与本解码器无关的信号，如音频输出等，未标注在下表中。

解码器端子		原车尾线端子			改装音响主机端子	备注
PIN	定义	端子 A	端子 B	端子 C		
1	BATT	PA13			BATT	12V
2	GND	PA1,PA18	PB12,PB13	PC8,PC9	GND	地线
3	CAM_POW		PB29	PC23	-	摄像供电
4	SWC3	PA7			-	方控 3
5	ACC_IN	PA22			ACC_IN	点火检测
6	SWC1	PA6			-	方控 1
7	CAM_CTRL1		PB31		-	后视控制
8	SWC2	PA19			-	方控 2
9	CAN_H	PA11			-	总线高
10	CAN_L	PA23			-	总线低
11	CAM_CTRL2		PB32			后视控制
12	RCAM_DET			PC20		右视检测
13	UART_RX				UART_TX	
14	UART_TX				UART_RX	
15						
16						
17						
18	REV_OUT				REV_IN	倒车检测
19	ILL_OUT				ILL_IN	小灯检测
20						