

->BZM001-奔驰-竖屏-16 款新威霆 Mertris

威驰协议盒[Hiworld 威驰协议盒](#)2020-01-02 09:19

适用车型：16 款新威霆 Mertris

Hiworld® Technology Co. Ltd

2

1. 原车配置表：

2016 款奔驰威霆配置表:

车型	方 控	后 视	雷 达	GPS	空 调 控 制	是 否 上 车	备 注
2.0T 精英版	有	无	无	无	自动		
2.0T 精英版 9 座	有	无	无	无	自动		
2.0T 商务版	有	无	前/后	无	自动		

注：原车全系 AUX+USB+SD 接口选装。

2. 原车改装方案

BZ0B 系列 CANbox 解码器所适用的车型包括：**2016 款奔驰威霆**。

*具体车型请与最近的海沃德科技销售人员联系，可参考我公司提供的奔驰系列车型与软件匹配表。

将原车 CD 主机和中控屏拆除，原位置安装改装后的 DVD+GPS 主机。改装时需要订做一条转接尾线，通过该转接线束分别连接改装音响主机端，BZ0B 系列 CANbox 解码器 20pin 接口端和原车音响尾线端。尾线的具体定义可参考本技术规范后续章节。

3. 功能描述

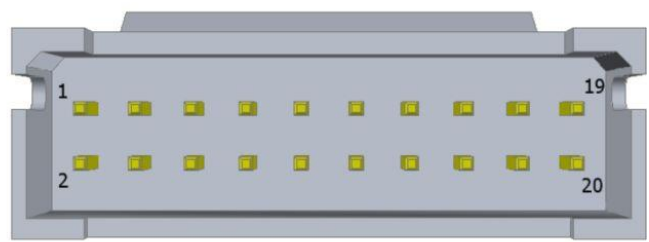
针对不同车型，CANbox 的功能会有所区别。详细情况请以本解码器对应车型的通信协议为准。下面只对常用的功能进行相关描述。其中灰色部分在该产品中不可用。

功能		原车信号		信号	改装主机		备注
名称	描述	信号端子	总线	传递方向	电平信号	UART*	
ACC	点火信号	-	●	→	●	-	
ILL	灯光控制	-	●	→	●	-	
REV	倒档位	-	●	→	●	-	
PARK	驻车手刹	-	●	→	●	-	
SWC	方向盘控制	-	●	→	-	●	支持方向盘按键控制音响

*：UART 波特率为 38400bps。

4. CANbox 协议盒接口定义

下图为 CANbox 的 20pin 定义接口图：



该 20pin 对应接口功能如下表所示，灰色部分在该款产品中不可用：

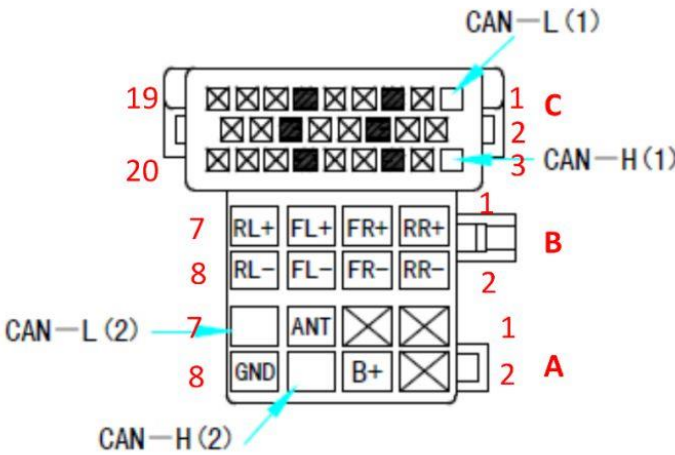
PIN	定义	输入输出	描述	工作电压	负载电流
1	BATT	I	电源正极	9V-16V	≤1.0A
2	GND	I	电源负极	GND	
3					
4					
5	ACC_IN	I	点火信号检测	9-12V	≤100mA
6					
7					
8					
9	CAN_H	I/O	CAN 总线正极	0-5V	≤20mA
10	CAN_L	I/O	CAN 总线负极	0-5V	≤20mA
11					
12					
13	UART_RX	I	串口通讯输入	0-5V	≤20mA
14	UART_TX	O	串口通讯输出	0-5V	≤20mA
15					
16	ACC_OUT	O	点火信号	0-12V	≤200mA
17	PARK_OUT	O	驻车信号	0-12V	≤200mA
18	REV_OUT	O	倒车信号	0-12V	≤200mA
19	ILL_OUT	O	小灯信号	0-12V	≤200mA
20					

5. 原车端子定义及接线方法

5.1 原车尾线定义

奔驰威霆原车有两种尾线端子：

第一种：



标准的 ABC 插头，具体引脚定义如下：

Part A

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PA1			PA5	ANT	天线供电
PA2			PA6	CAN_H(2)	CAN 总线正极
PA3			PA7	CAN_L(2)	CAN 总线负极
PA4	BATT	电源	PA8	GND	地

注：CAN(2)与 PartC 的 CAN(1)做一个 2PIN 端子选接协议盒 PIN9, PIN10。

Part B

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PB1	RR+	右后扬声器+	PB5	FL+	左前扬声器+
PB2	RR -	右后扬声器-	PB6	FL-	左前扬声器-

PB3	FR+	右前扬声器+	PB7	RL+	左后扬声器+
PB4	FR-	右前扬声器-	PB8	RL-	左后扬声器-

Part C

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PC1	CAN_L(1)	CAN 总线负极	PC11		
PC2			PC12		
PC3	CAN_H(1)	CAN 总线正极	PC13		
PC4			PC14		
PC5			PC15		
PC6			PC16		
PC7			PC17		
PC8			PC18		
PC9			PC19		
PC10			PC20		

注：CAN(1)与 PartA 的 CAN(2)做一个 2PIN 端子选接协议盒 PIN9, PIN10。

注：如果以上位置没有 CAN 线，则需在原车副驾驶储物盒下方，靠右的位置有一个挡板，拆除后有个网关接口。如下图所示：

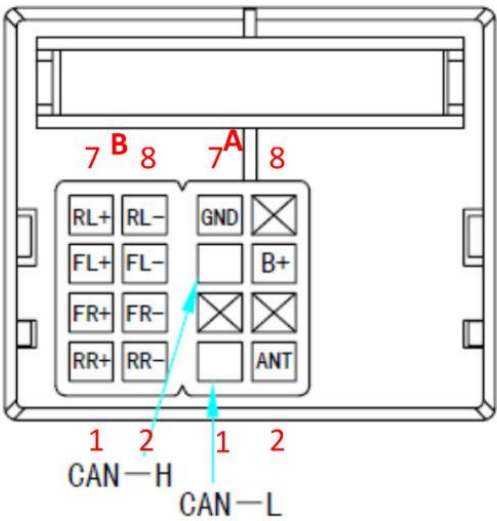


网关座子

端子 D

需要做一个如端子 D 所示的端子，1 脚为 CAN_H ,2 脚为 CAN_L.分别接协议盒 PIN9 PIN10 脚。

第二种：



方头，具体定义如下：

Part A

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PA1	CAN_L	CAN 总线负极	PA5	CAN_H	CAN 总线正极
PA2	ANT	天线供电	PA6	BATT	电源
PA3			PA7	GND	地
PA4			PA8		

注：如果 PA1 PA5 无线材，则需要接网关线。

Part B

PIN	定义	描述	PIN	定义	描述
PB1	RR+	右后扬声器+	PB5	FL+	左前扬声器+
PB2	RR -	右后扬声器-	PB6	FL-	左前扬声器-
PB3	FR+	右前扬声器+	PB7	RL+	左后扬声器+
PB4	FR-	右前扬声器-	PB8	RL-	左后扬声器-

注：如果以上位置没有 CAN 线，则需在原车副驾驶储物盒下方，靠右的位置有一个挡板，拆除后有个网关接口。如下图所示：



网关座子

端子 D

需要做一个如端子 D 所示的端子，1 脚为 CAN_H ，2 脚为 CAN_L.分别接协议盒 PIN9 PIN10 脚。

详细接线请参考下节接线方法。

5.2 接线方法

下表为 BZ0B 系列解码器与其他端子间的引脚连接匹配表，灰色部分在该款产品中不可用。与本解码器无关的信号未标注在下表中。

第一种端子：

解码器 20 Pin 端子		原车尾线端子	改装音响主机端子	备注
PIN	定义	原车接主机端子		
1	BATT	PA4	BATT	12V
2	GND	PA8	GND	地
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9	CAN_H	PA6 或 PC3 或 PD1		
10	CAN_L	PA7 或 PC1 或 PD2		
11				
12				
13	UART_RX		UART_TX	
14	UART_TX		UART_RX	
15				
16	ACC_OUT		ACC_IN	
17	PARK_OUT		PARK_IN	
18	REV_OUT		REV_IN	
19	ILL_OUT		ILL_IN	
20				

注：PA6、PC3、PD1 不能并接，PA7、PC1、PD2 不能并接。协议盒 PIN9、PIN10 做一个一分三 2PIN 转接头转接。

第二种端子：

解码器 20 Pin 端子		原车尾线端子	改装音响 主机端子	备注
PIN	定义	原车接主机端子		
1	BATT	PA6	BATT	12V
2	GND	PA7	GND	地
3				
4				
5				
6				
7				
8				
9	CAN_H	PA5 或 PD1		
10	CAN_L	PA1 或 PD2		
11				
12				
13	UART_RX		UART_TX	
14	UART_TX		UART_RX	
15				
16	ACC_OUT		ACC_IN	
17	PARK_OUT		PARK_IN	
18	REV_OUT		REV_IN	
19	ILL_OUT		ILL_IN	
20				

注：协议盒 CAN 线接原车 PA5 PA1 或者原车网关线。协议盒 PIN9、PIN10 做一个一分二 2PIN 转接头转接。